



УКРАЇНА

(19) UA (11) 43414 (13) U
(51) МПК (2009)
G01R 27/00МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ
І НАУКИ УКРАЇНИДЕРЖАВНИЙ ДЕПАРТАМЕНТ
ІНТЕЛЕКТУАЛЬНОЇ
ВЛАСНОСТІОПИС
ДО ПАТЕНТУ
НА КОРИСНУ МОДЕЛЬвидається під
відповідальність
власника
патенту

(54) ІНДУКТИВНИЙ СЕНСОР

1

2

(21) u200903939

(22) 21.04.2009

(24) 10.08.2009

(46) 10.08.2009, Бюл.№ 15, 2009 р.

(72) ЛІЩИНСЬКА ЛЮДМИЛА БРОНИСЛАВІВНА,
МІРОШНИКОВА СНІЖАНА ВІТАЛІВНА, ФІЛИНЮК
МИКОЛА АНТОНОВИЧ(73) ВІННИЦЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ
УНІВЕРСИТЕТ(57) Індуктивний сенсор, що містить генератор
напруги, перший вивід якого з'єднаний з першим
выводом балансного резистора, а другий - з загал-
льною шиною, другий вивід балансного резистора
з'єднаний з першою клемою вимірювального бло-
ка, друга клемка якого з'єднана з загальною шиною,
до якої під'єднана клемка підстроювальної індукти-
вності і загальний вивід операційного підсилювача,

вихід якого під'єднаний до першого і другого резисторів, причому другий вивід другого резистора під'єднаний до інвертуючого входу операційного підсилювача і до другої клемки підстроювальної індуктивності, а другий вивід першого резистора під'єднаний до неінвертуючого входу операційного підсилювача і першої клемки вимірювальної індуктивності, який відрізняється тим, що друга клемка вимірювальної індуктивності під'єднана через розділову ємність до затвора польового транзистора, який через резистор під'єднаний до клемки живлення затвора, а витік транзистора через обмежувальний резистор під'єднаний до клемки живлення витіку і через розділову ємність до першої клемки вимірювального блока, а стік польового транзистора з'єднаний з загальною шиною.

Корисна модель відноситься до вимірювальної техніки, в тому числі до перетворювачів неелектричних вимірюваних параметрів в електричні. Відомий індуктивний сенсор, який являє собою катушку індуктивності з механічним керуванням індуктивності [А.М.Туричин, П.В.Новицкий, Е.С.Левшина, В.С.Гутников, С.А.Спектор, И.А.Зограф, Б.Э.Аршанский, В.Г.Кнорринг, П.Д.Пресняков. Электрические измерения неэлектрических величин.- Ленинград: Энергия, 1975, вып.5, ст.308-313].

Недоліком такого пристрою є низька надійність, великі масо-габаритні характеристики, які пов'язані з наявністю механічно рухомих частин.

Найбільш близьким до запропонованого пристрою є індуктивний сенсор, що містить генератор напруги, перший вивід якого з'єднаний з першим выводом балансного резистора, а другий - з загальною шиною, другий вивід балансного резистора з'єднаний з першою клемою вимірювального блоку, друга клемка якого з'єднана з загальною шиною, до якої під'єднана клемка підстроювальної індуктивності і загальний вивід операційного підсилювача, вихід якого під'єднаний до першого і другого резисторів, причому другий вивід другого резистора під'єднаний до інвертуючого входу операційного підсилювача і до другої клемки підстроювальної індуктивності, а другий вивід першого резистора

під'єднаний до неінвертуючого входу операційного підсилювача і першої клемки вимірювальної індуктивності [Н.А.Филинук, А.И.Никольский, В.Г.Красиленко, В.И.Бильк. Индуктивный датчик. - 1991. - 1629876].

Недоліком такого пристрою є низька чутливість.

В основу корисної моделі поставлено задачу розробки такого індуктивного сенсора, в якому за рахунок введення нових елементів і зв'язків між ними досягається підвищення точності вимірювання за рахунок підвищення чутливості індуктивного сенсора.

Поставлена задача вирішується тим, що в індуктивному сенсорі, що містить генератор напруги, перший вивід якого з'єднаний з першим выводом балансного резистора, а другий - з загальною шиною, другий вивід балансного резистора з'єднаний з першою клемою вимірювального блоку, друга клемка якого з'єднана з загальною шиною, до якої під'єднана клемка підстроювальної індуктивності і загальний вивід операційного підсилювача, вихід якого під'єднаний до першого і другого резисторів, причому другий вивід другого резистора під'єднаний до інвертуючого входу операційного підсилювача і до другої клемки підстроювальної індуктивності, а другий вивід першого резистора під'єднаний до неінвертуючого входу операційного

(13) U
43414
(11) UA
(19) UA

підсилювача і першої клеми вимірювальної індуктивності, друга клема вимірювальної індуктивності під'єднана через розділову ємність до затвору польового транзистора, який через резистор під'єднаний до клеми живлення затвору, а витік транзистора через обмежувальний резистор під'єднаний до клеми живлення витіку і через розділову ємність до першої клеми вимірювального блоку, а стік польового транзистора з'єднаний з загальною шиною.

На кресленні наведена схема індуктивного сенсору.

Пристрій містить генератор напруги 1, перший вивід якого з'єднаний з першим виводом балансного резистора 2, а другий - з загальною шиною 3, другий вивід балансного резистора 2 з'єднаний з першою клемою 4 вимірювального блоку 5, друга клема 6 якого з'єднана з загальною шиною 3, до якої під'єднана клема підстроювальної індуктивності 7 і загальний вивід операційного підсилювача 8, вихід якого під'єднаний до першого 9 і другого 10 резисторів, причому другий вивід другого резистора 10 під'єднаний до інвертуючого входу операційного підсилювача 8 і до другої клеми підстроювальної індуктивності 7, а другий вивід першого резистора 9 під'єднаний до неінвертуючого входу операційного підсилювача 8 і першої клеми вимірювальної індуктивності 11, друга клема вимірювальної індуктивності 11 під'єднана через розділову ємність 12 до затвору польового транзистора 13, який через резистор 14 під'єднаний до клеми живлення затвору 15, а витік транзистора через обмежувальний резистор 16 під'єднаний до клеми живлення 17 витіку транзистора 13 і через розділову ємність 18 до першої клеми 4 вимірювального блоку 5, а стік польового транзистора 13 з'єднаний з загальною шиною 3.

Пристрій працює наступним чином.

Балансний резистор 2 і вимірювальна індуктивність 11 з операційним підсилювачем 8, який навантажений підстроювальною індуктивністю 7, та резисторами 9 і 10 утворюють подільник напруги, з якого знімається вихідний сигнал через вихідні

клеми 4 і 6 на вимірювальний блок 5. Напруга подається з генератора напруги 1. Польовий транзистор 13, стік якого з'єднаний з загальною шиною 3, з резисторами 14 і 16, розділовими ємностями 12 і 18, клемою живлення 15 і 17 утворюють помножувач індуктивності, за допомогою якого досягається збільшення вимірювальної індуктивності 11, в результаті чого підвищується чутливість індуктивного сенсора. Це можна показати наступним чином. Коефіцієнт помноження індуктивності помножувача індуктивності дорівнює:

$$K_L = L_{\text{вих}} / L_H,$$

де L_H - помножувана індуктивність;

$L_{\text{вих}}$ - помножена індуктивність.

Звідси:

$$L_{\text{вих}} = K_L \cdot L_H \quad (1)$$

З іншого боку:

$$K_L = L_H \cdot \text{tg} \alpha + K_{L0} \quad (2)$$

де $\text{tg} \alpha$ - тангенс кута нахилу кривої залежності

K_L від L_H ;

K_{L0} - значення коефіцієнта помноження індуктивності, при якому ми визначаємо $\text{tg} \alpha$.

З врахуванням (1) і (2) крутизна перетворення дорівнює:

$$S_L = \frac{\partial L_{\text{вих}}}{\partial L_H} = [(L_H \cdot \text{tg} \alpha + K_{L0}) \cdot L_H]' = 2 \cdot L_H \cdot \text{tg} \alpha + K_{L0} \quad (3)$$

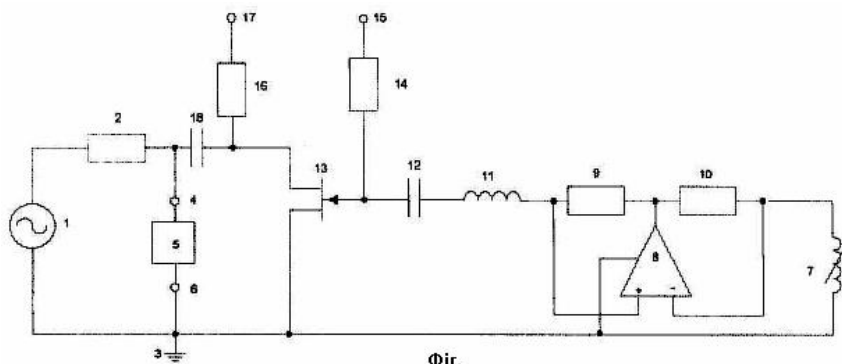
Якщо K_L не залежить від L_H , то $L_{\text{вих}} = K_{L0} \cdot L_H$. Тоді крутизна перестроювання дорівнює:

$$S_{L0} = \frac{\partial L_{\text{вих}}}{\partial L_H} = K_{L0} \quad (4)$$

Поділивши (3) на (4), отримуємо формулу збільшення крутизни у порівнянні з найближчим аналогом:

$$\frac{S_L}{S_{L0}} = \frac{2 \cdot L_H \cdot \text{tg} \alpha + K_{L0}}{K_{L0}} = 1 + \frac{2 \cdot L_H \cdot \text{tg} \alpha}{K_{L0}},$$

тобто при використанні помножувача індуктивності збільшується крутизна перетворення (чутливості), і, відповідно, відбувається підвищення точності вимірювання неелектричних величин.



Фіг.