

Визначення оптимальних параметрів експоненціального режиму зміни швидкості багатоступеневого гарячого деформування

Вінницький національний технічний університет

Анотація: При розв'язанні задачі оптимізації швидкісного режиму багатоступеневого гарячого деформування з метою зменшення впливу кількості ступенів на структуру задачі нелінійного програмування розв'язок пропонується шукати у вигляді багатоступеневої зміни швидкості із однаковою тривалістю ступенів і із зміною швидкості за траєкторією, яка задається експоненціальною функцією.

Ключові слова: гаряче деформування, пластичність, варіаційна задача, математичне програмування, руйнування.

Abstract: When solving the optimization problem of speeding multistage hot deformation in order to reduce the influence of the number of stages in the structure of non-linear programming problem solution it is offered to seek a multi-speed change with the same duration of steps and speed of change in the trajectory, defined by the exponential function.

Keywords: hot deformation, plasticity, variational problem, mathematical programming, destruction.

З метою оптимізації режиму гарячого пластичного деформування запропоновано варіаційну задачу [1, 2]: визначити закон зміни швидкості деформації $\dot{\varepsilon}_u = \dot{\varepsilon}_u(t)$ при якому за заданий час t_* матеріал набуває найбільшої деформації ε_{\max}

$$\varepsilon_{\max} = \int_0^{t_*} \dot{\varepsilon}_u(\tau) \cdot d\tau \rightarrow \max, \quad (1)$$

$$\begin{cases} \int_0^{t_*} \varphi(t_* - \tau; I(\tau)) \cdot f(\dot{\varepsilon}_u(\tau)) \cdot d\tau = 1, \\ \int_0^t \varphi(t - \tau; I(\tau)) \cdot f(\dot{\varepsilon}_u(\tau)) \cdot d\tau \leq 1, \forall t \in (0, t_*). \end{cases}$$

де $0 \leq \psi \leq 1$, $\psi(0) = 0$, $\psi(t_*) = 1$; t_* – граничний час, що відповідає руйнуванню зразка; t , τ – час; $\varphi(t - \tau, I(\tau))$ – ядро спадковості; f – деяка функція.

У попередніх роботах [3, 4] була поставлена задача знаходження розв'язку задачі (1) для класу кусково-сталих функцій. Технологічно такий клас функцій відповідає гарячому деформуванню із незмінними показником «жорсткості» напруженого стану η і напрямним тензором приростів швидкостей деформацій β_{ij} , тобто, згідно з класифікацією, що запропонована в роботі [5], простому багатоступеневому гарячому деформуванню

$$\dot{\varepsilon}_u = \begin{cases} \dot{\varepsilon}_{u1}, & 0 \leq t \leq t_1; \\ \dot{\varepsilon}_{u2}, & t_1 \leq t \leq t_2; \\ \dots \\ \dot{\varepsilon}_{uk}, & t_{k-1} \leq t \leq t_*. \end{cases} \quad (2)$$

У цій роботі шукатимемо розв'язок задачі багатоступеневого деформування з такими додатковими умовами:

а) тривалість кожного ступеня є незмінною: $\Delta t_i = \Delta t = \text{const}$;

б) зміна швидкості деформації з переходом до наступної ступені відбувається за траєкторією, що задається функцією $f(c_0, c_1, \dots, c_n, t)$, де c_0, c_1, \dots, c_n – параметри функції.

Тоді зміна швидкості деформації відбуватиметься за законом

$$\dot{\varepsilon}_u(t) = \begin{cases} f(c_0, c_1, \dots, c_n, 0), & 0 \leq t < \Delta t; \\ f(c_0, c_1, \dots, c_n, \Delta t), & \Delta t \leq t < 2\Delta t; \\ \dots \\ f(c_0, c_1, \dots, c_n, (k-1)\Delta t), & (k-1)\Delta t \leq t \leq k \cdot \Delta t. \end{cases} \quad (3)$$

Із врахуванням (3) та низки інших гіпотез [5, 6] задача (1) набуде вигляду

$$\varepsilon_u(c_0, c_1, \dots, c_n) = \Delta t \cdot \sum_{i=1}^k f(c_0, c_1, \dots, c_n, (i-1)\Delta t) \rightarrow \max, \quad (4)$$

$$\begin{cases} \frac{\Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) f(c_0, c_1, \dots, c_n, (i-1)\Delta t) = 1, \\ \frac{\Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^q \left((q-i+1)^n - (q-i)^n \right) f(c_0, c_1, \dots, c_n, (i-1)\Delta t) \leq 1, \\ q = \overline{1, k-1}. \end{cases}$$

Аналіз співвідношення (4) показує, що цільова функція залежить від параметрів c_0, c_1, \dots, c_n , тобто від параметрів функції. Проте повністю позбутись впливу кількості ступенів на складність структури задачі нелінійного програмування не можливо, тому що кожній ступені у системі обмежень відповідає нерівність, яка пов'язана із досягненням граничного стану матеріалу. Аналіз результатів моделювання шестиступеневого деформування [4] дозволяє зробити припущення, що оптимальний закон зміни швидкості деформації, що відповідає значенню ε_* , є монотонно спадною функцією на проміжку $[0; t_*]$. Саме з цих міркувань оберемо траєкторію зміни швидкості деформації. Розглянемо траєкторію, що задається експоненціальною функцією

$$f(c_0, c_1, t) = c_0 e^{c_1 t} \quad (5)$$

Тоді згідно (3) швидкість деформації визначається за формулою

$$\dot{\varepsilon}_u(t) = \begin{cases} c_0, & 0 \leq t < \Delta t; \\ c_0 \lambda, & \Delta t \leq t < 2\Delta t; \\ c_0 \lambda^2, & 2\Delta t \leq t < 3\Delta t; \\ \dots \\ \alpha \lambda^{(k-1)}, & (k-1)\Delta t \leq t \leq k \cdot \Delta t. \end{cases} \quad (6)$$

де $\lambda = e^{c_1 \Delta t}$. У результаті задача (4) із врахуванням (6) набуває вигляду

$$\varepsilon_u(c_0, \lambda) = c_0 \cdot \Delta t \sum_{i=1}^k \lambda^{(i-1)} \rightarrow \max, \quad (7)$$

$$\begin{cases} \frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1} = 1, \\ \frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^q \left((q-i+1)^n - (q-i)^n \right) \lambda^{i-1} \leq 1, \\ q = \overline{1, k-1}. \end{cases}$$

Отже, цільова функція залежить від двох параметрів c_0 та λ .

Теорема 1. Якщо умова

$$\frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^q \left((q-i+1)^n - (q-i)^n \right) \lambda^{i-1} \leq 1 \quad (8)$$

виконується при $q = j$, то вона також виконується при $q = j - 1 \quad \forall n \in (0; 1)$.

Доведення.

Враховуючи, що $\frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} > 0$ умову (8) можна переписати у вигляді

$$\sum_{i=1}^q \left((q-i+1)^n - (q-i)^n \right) \lambda^{i-1} \leq M, \quad (9)$$

де $M = \frac{\gamma^n}{c_0 \cdot \Delta t^n} > 0$.

При $q = j$ ліва частина нерівності (9) матиме вигляд:

$$\left(j^n - (j-1)^n \right) + \left((j-1)^n - (j-2)^n \right) \lambda + \dots + \left(2^n - 1^n \right) \lambda^{j-2} + \lambda^{j-1} \quad (10)$$

При $q = j - 1$

$$\left((j-1)^n - (j-2)^n \right) + \left((j-2)^n - (j-3)^n \right) \lambda + \dots + \left(1^n - 0^n \right) \lambda^{j-2} \quad (11)$$

Кожний доданок виразу (10) більший за відповідний доданок виразу (11), крім того вираз (10) має на один додатний доданок більше $\left(\lambda^{j-1} \right)$, тому очевидно

$$\begin{aligned} & \left((j-1)^n - (j-2)^n \right) + \left((j-2)^n - (j-3)^n \right) \lambda + \dots + \left(1^n - 0^n \right) \lambda^{j-2} < \\ & < \left(j^n - (j-1)^n \right) + \left((j-1)^n - (j-2)^n \right) \lambda + \dots + \left(2^n - 1^n \right) \lambda^{j-2} + \lambda^{j-1} \end{aligned} \quad (12)$$

Розглянувши разом (9) та (12), отримаємо

$$\sum_{i=1}^{j-1} \left((j-i)^n - (j-i-1)^n \right) \lambda^{i-1} \leq M \quad (13)$$

тобто умова (8) виконується при $q = j - 1$. Теорему доведено.

Застосування теореми 1 надає можливість спростити задачу (7)

$$\begin{aligned} \varepsilon_u(c_0, \lambda) &= c_0 \cdot \Delta t \sum_{i=1}^k \lambda^{(i-1)} \rightarrow \max, \\ \left\{ \begin{aligned} & \frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1} = 1, \\ & \frac{c_0 \cdot \Delta t^n}{\gamma^n} \sum_{i=1}^{k-1} \left((k-i)^n - (k-i-1)^n \right) \lambda^{i-1} \leq 1. \end{aligned} \right. \quad (14) \end{aligned}$$

Тобто $k - 1$ нерівностей в системі обмежень замінено лише одною нерівністю (!). Знайдемо c_0 з рівняння системи обмежень

$$c_0 = \frac{\gamma^n}{\Delta t^n \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}} \quad (15)$$

та отримаємо задачу оптимізації функції однієї змінної λ

$$\varepsilon_u(\lambda) = \frac{\gamma^n \Delta t^{1-n} \sum_{i=1}^k \lambda^{(i-1)}}{\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}} \rightarrow \max \quad (16)$$

лише з одною додатковою умовою у вигляді нерівності

$$\frac{\sum_{i=1}^{k-1} \left((k-i)^n - (k-i-1)^n \right) \lambda^{i-1}}{\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}} \leq 1 \quad (17)$$

Теорема 2. При $\gamma > 0$ та $0 < n < 1$ функція $\varepsilon(\lambda)$ є монотонно спадною на проміжку $\lambda \in [0, +\infty]$.

Доведення.

Враховуючи, що $\gamma^n > 0$, знак похідної функції (16)

$$\frac{d\varepsilon_u}{d\lambda} = \frac{\gamma^n}{\Delta t^{n-1}} \left[\frac{\sum_{i=1}^k (i-1) \lambda^{i-2} \cdot \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}}{\left[\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1} \right]^2} - \frac{\sum_{i=1}^k (i-1) \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-2} \cdot \sum_{i=1}^k \lambda^{i-1}}{\left[\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1} \right]^2} \right], \quad (18)$$

однозначно визначається знаком чисельника

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^k (i-1) \lambda^{i-2} \cdot \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1} - \\ & - \sum_{i=1}^k (i-1) \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-2} \cdot \sum_{i=1}^k \lambda^{i-1} = \sum_{j=0}^{2k-3} r_j \lambda_j. \end{aligned} \quad (19)$$

Коефіцієнти r_j визначаються:

при $j = \overline{0, k-2}$ як

$$r_j = \sum_{t=0}^j (j-t+1) \left((k-t)^n - (k-t-1)^n \right) - (t+1) \left((k-t-1)^n - (k-t-2)^n \right); \quad (20)$$

при $j = \overline{k-1, 2k-3}$ як

$$r_j = \sum_{t=0}^{2k-3-j} (2k-2t-j-3) \left((2k-j-t-2)^n - (2k-j-t-3)^n \right). \quad (21)$$

Доведемо, що $\forall j \in [0; k-2]: r_j \leq 0$.

Вираз (20) запишемо у вигляді

$$r_j = (j+1)k^n - 2(k-1)^n - 2(k-2)^n - \dots - 2(k-j-1)^n + (j+1)(k-j-2)^n \quad (22)$$

або перегрупувавши доданки отримаємо

$$r_j = \sum_{t=0}^s (j-2t+1) \left(\left((k-t)^n - (k-t-1)^n \right) - \left((k-j+t-1)^n - (k-j+t-2)^n \right) \right) \quad (23)$$

де $s = \frac{j+1}{2}$ для непарних j ; $s = \frac{j}{2} + 1$ для парних j .

Враховуючи, що при заданих s, j, t, k виконуються нерівності $j-2t+1 \geq 0$ і $(k-t-1) > (k-j+t-1)$ і з огляду на графік функції $y = x^n$ при $0 < n < 1$ (швидкість зміни функції

$y' = \frac{n}{x^{1-n}}$ – монотонно спадна функція) отримаємо

$$\left((k-t)^n - (k-t-1)^n \right) - \left((k-j+t-1)^n - (k-j+t-2)^n \right) < 0, \quad (24)$$

тоді з (23) r_j це сума від'ємних та рівних нулю доданків, тому отримаємо $r_j < 0$.

Аналогічно доводимо, що $\forall j \in [k-1, 2k-3]: r_j < 0$.

Тоді $\sum_{j=0}^{2k-3} r_j \lambda^j < 0$ на інтервалі $\lambda \in [0; +\infty)$, тобто $\frac{d\varepsilon_u}{d\lambda} < 0$ і, отже, $\varepsilon_u(\lambda)$ є монотонно спадною.

Теорему доведено.

Згідно теореми 2 найбільше значення функції $\varepsilon_u(\lambda)$ отримаємо при найменшому значенні λ , що задовольняє нерівність (17).

Функція

$$f(\lambda) = \frac{\sum_{i=1}^{k-1} \left((k-i)^n - (k-i-1)^n \right) \lambda^{i-1}}{\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}}$$

є монотонно спадною при $\lambda \in [0; +\infty]$, тому мінімальне невід'ємне значення λ , при якому виконується умова (17) знайдемо з нелінійного відносно λ рівняння

$$\frac{\sum_{i=1}^{k-1} \left((k-i)^n - (k-i-1)^n \right) \lambda^{i-1}}{\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}} = 1 \quad (25)$$

Отже, розв'язок задачі (7) (тобто значення параметрів c_0 та λ) для довільної кількості етапів (!) знайдемо із одного співвідношення і одного рівняння:

$$\begin{cases} c_0 = \frac{\gamma^n}{\Delta t^n \sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}}, \\ \frac{\sum_{i=1}^{k-1} \left((k-i)^n - (k-i-1)^n \right) \lambda^{i-1}}{\sum_{i=1}^k \left((k-i+1)^n - (k-i)^n \right) \lambda^{i-1}} = 1. \end{cases} \quad (26)$$

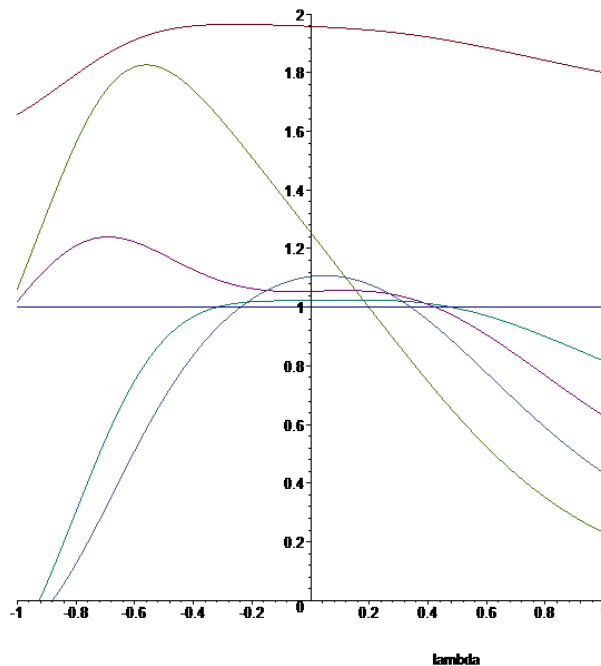


Рис. 1. Розрахунок граничних кривих, що визначаються нерівностями (7)

Задачу розв'язали для неперервного кручення зразків із сталі 14Х17Н2 при температурі 1150⁰С при $k = 1000$ за допомогою додатку Maple. У результаті отримали значення параметрів експоненціальної функції (5)

$$\begin{cases} c_0 = 0.2190141371; \\ c_1 = -0.1112120832 \end{cases}$$

і накопичену деформацію $\varepsilon_u = 1.91$, що на 6.2% більше ніж при деформуванні із сталою швидкістю.

СПИСОК ВИКОРИСТАНОЇ ЛІТЕРАТУРИ

1. Mikhalevich V. M., Kraevsky V. O. Variational problems for damage accumulation models heritable type // The nonlinear analysis and application 2009: Materials of the international scientific conference (April 02-04th 2009, Kyiv). – Kyiv: NTUU "KPI", 2009. – p. 109-110.
2. Михалевич В. М., Краєвський В. О. Формулювання варіаційної задачі для моделі накопичення пошкоджень при гарячому деформуванні // В зб.: «Обробка матеріалів тиском». Збірник наукових праць. – Краматорськ, 2009. – №2(21). – С. 12-16.
3. Краєвський В. О., Михалевич В. М. Вариационные задачи в теории деформируемости // Конструкційна міцність матеріалів і ресурс обладнання АЕС: Тези доп. Міжнародної науково-технічної конференції. – с. 95-97
4. Михалевич В. М., Краєвський В. О. Определение оптимальных параметров многоступенчатой схемы изменения скорости деформаций // Обработка материалов давлением, 2011. – №2(27) – с. 10-13.
5. Михалевич В.М. Тензорні моделі накопичення пошкоджень / Вінниця: "УНІВЕРСУМ-Вінниця", 1998 – 195 с.
6. Михалевич В. М., Краєвський В. О. Математичне моделювання механіки формоутворення при холодному торцевому розкочуванні та ротаційній витяжці: Монографія. – Вінниця: УНІВЕРСУМ-Вінниця, 2008. – 188 с.

Краєвський Володимир Олександрович – к.т.н., доцент кафедри вищої математики Вінницького національного технічного університету

Kraievskiy Volodymyr - Ph.D., Associate Professor, Department of Mathematics Vinnytsia National Technical University