

# **Дипломна робота**

**на тему**

**Мікропроцесорна система збору інформації  
про місцезнаходження об'єктів в режимі  
реального часу**

**Виконав: студент групи 1КІ-16сп Панченко В. В.**

**Керівник: к. т. н., доцент**

**Гарнага В. А.**

**м. Вінниця - 2017**

# Актуальність дипломної роботи

Дипломна робота присвячена розробці пристрою на основі мікроконтролера, для збору та передачі інформації про місцезнаходження об'єктів в онлайн режимі, використовуючи міжнародні системи глобального позиціонування



# Мета роботи

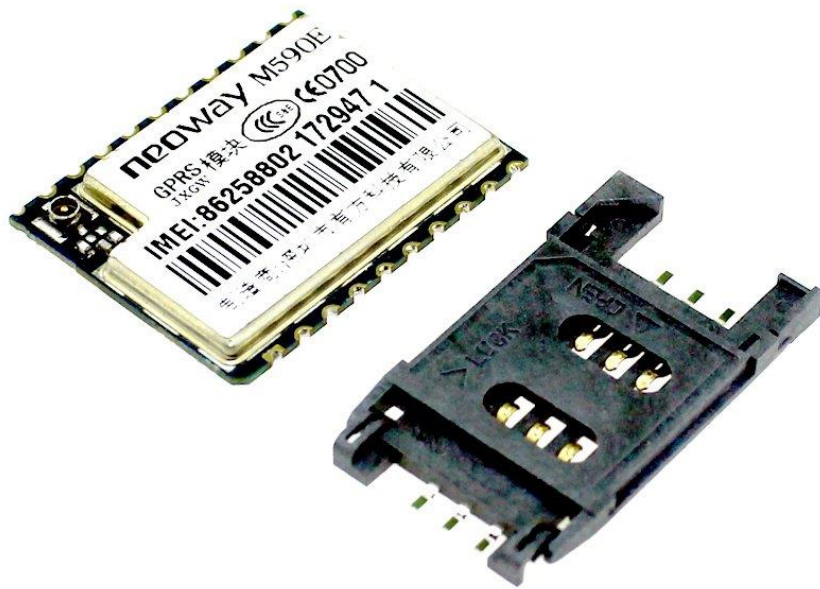
Розробка схеми та проектування пристрою, який повинен відслідковувати координати об'єктів та передавати їх з визначеним інтервалом на веб-сервіс, де відобразатиметься рух об'єкта в режимі реального часу.



GPS-трекер приймає сигнали від супутників, тим самим визначає своє місцезнаходження і передає координати на визначений ресурс використовуючи GPRS-з'єднання







Положення об'єкта обчислюється завдяки використанню розміщеного на ньому GPS-приймачу, а передача отриманих даних здійснюється за допомогою GSM-модуля

# Сервіси для GPS-трекерів

**GPSSM**  
Мобільні системи стеження

Find building, addresses and road:

**GPS Шлях** | Прокласти маршрут

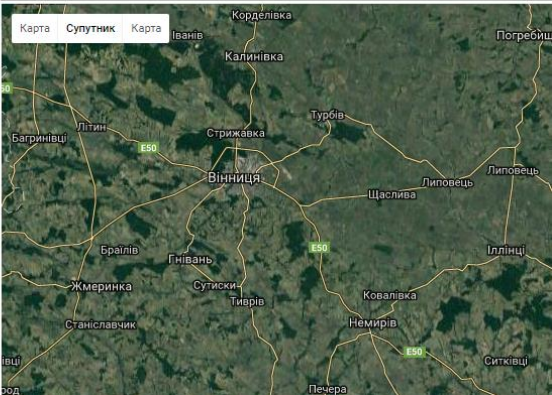
Будь ласка, введіть:  
Широта:   
Довгота:

**Місцезнаходження**

Формат: "22 32 40.81"  
"22.54268"  
"22 32 40.81"  
"22.54268"

Нотатка: Якщо широта (довгота) південна (західна), додайте "-" перед значенням.

Адреса:



**GPS Trace** Важен каждый шаг

О нас Форум

КАК ЭТО РАБОТАЕТ



## GPS/ГЛОНАСС мониторинг в режиме реального времени

[О разделе](#)

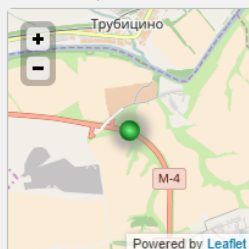
[Посмотреть все трекеры](#)

[Подключить трекер](#)

[Управление трекерами](#)

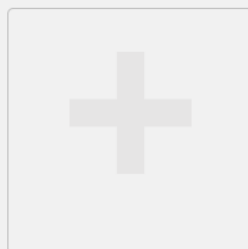
Избранное

GPS Robot, Demo Tracker



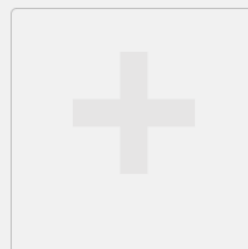
Полный экран

Удалить



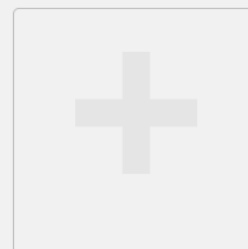
Полный экран

Удалить



Полный экран

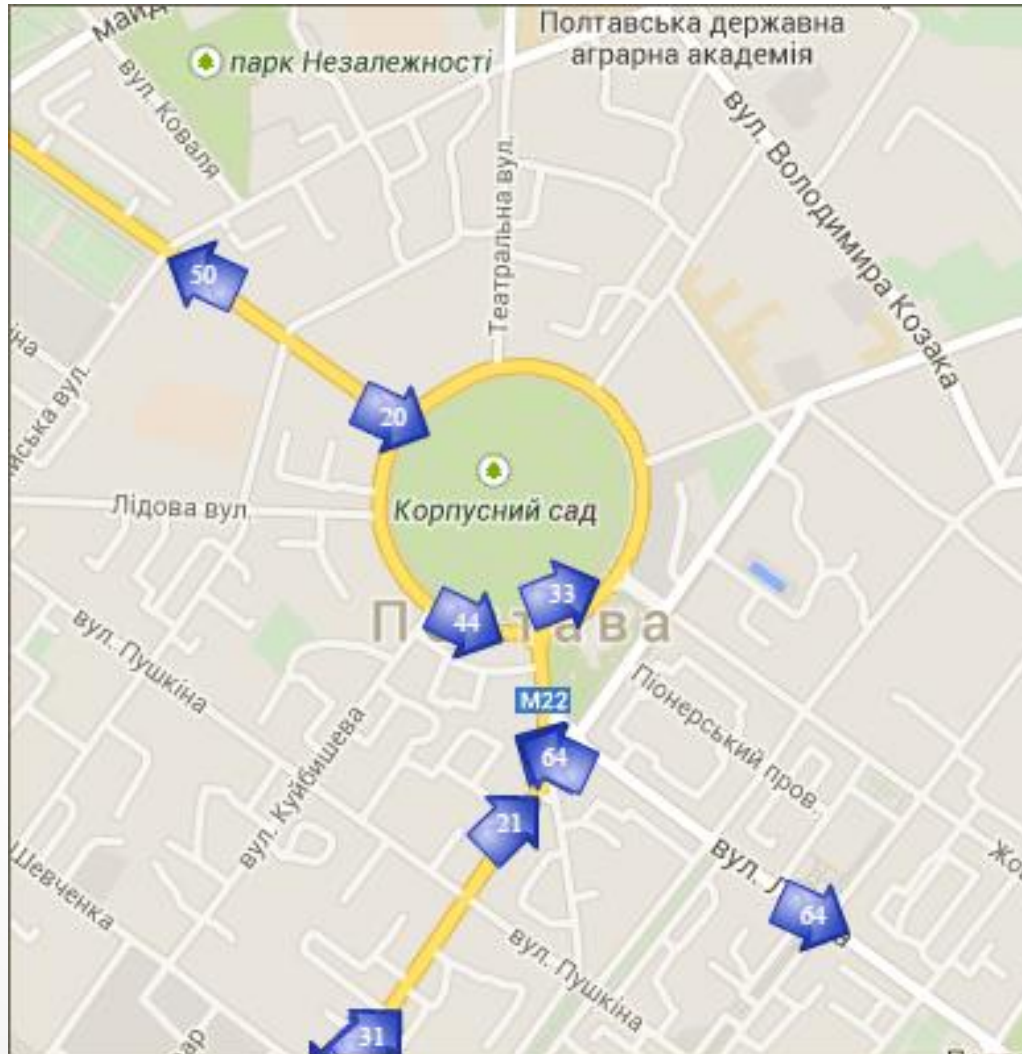
Удалить



Полный экран

Удалить

# Відображення місцезнаходження об'єктів на карті в режимі реального часу



Доповідь завершено.  
Дякую за увагу!